

## 21 Eylül 2010 Salı

09.10-09.20	Açılış Konuşması: Prof. Dr. Talha Dinibütün, TOK Başkanı		
09.20-09.30	Açılış Konuşması: Prof. Dr. Vasfi Eldem, Sempozyum Başkanı		
09.30-09.50	Klasik Türk Müziği Konseri		
09.50-10.30	Toplu Oturum <i>Academic Research, Innovation and Entrepreneurship</i> Prof. Dr. Ahmet Duyar, Artesis A.Ş.		
10.30-11.00	Çay-Kahve Arası		
11.00-12.30	Toplu Oturum <i>Backstepping Boundary Control – PDE Control for the Control Engineer</i> Davetli Konuşmacı: Prof. Dr. Miroslav Krstic		
12.30-14.00	Öğle Yemeği		
14.00-15.30	Paralel Oturum Gürbüz Sistemler	Paralel Oturum Doğrusal Sistemler	Özel Oturum İnsansız Hava Araçları
15.30-16.00	Çay-Kahve Arası		
16.00-17.30	Paralel Oturum Doğrusal Olmayan Sistemler	Paralel Oturum Güç Sistemlerinde Kontrol	Paralel Oturum Kayan Kipli Kontrol
17.30-18.30	Otomatik Kontrol Türk Milli Komitesi 2010 Yılı Genel Kurul Toplantısı (Tüm katılımcılarımız davetlidir)		
18.30-19.30	Açılış Kokteyli		

## 22 Eylül 2010 Çarşamba

09.30-10.30	Toplu Oturum <i>Stochastic Hybrid Systems in Networks and Biology</i> Davetli Konuşmacı: Prof. Dr. Joao Pedro Hespanha		
10.30-11.00	Çay-Kahve Arası		
11.00-12.30	Paralel Oturum Optimal Kontrol	Paralel Oturum Mekatronik Uygulamaları	Paralel Oturum Raylı Ulaşım Sistemleri
12.30-14.00	Öğle Yemeği		
14.00-15.30	Paralel Oturum Robotik-1	Paralel Oturum Modelleme-1	Özel Oturum Paralel Robotlar -1
15.30-16.00	Çay-Kahve Arası		
16.00-17.30	Paralel Oturum Robotik-2	Paralel Oturum Modelleme-2	Özel Oturum Paralel Robotlar -2
19.00	Sempozyum Gala Yemeği		

## 23 Eylül 2010 Perşembe

09.30-10.30	Toplu Oturum <i>Variations on the LQG Paradigm and Emerging Subtleties</i> Davetli Konuşmacı: Prof. Dr. Tamer Başar		
10.30-11.00	Çay-Kahve Arası		
11.00-12.30	Paralel Oturum Kontrol Uygulamaları	Paralel Oturum Uçuş Dinamiği ve Kontrolü	Özel Oturum İnsansı Robotlar
12.30-14.00	Öğle Yemeği		
14.00-15.00	Paralel Oturum Kontrol Eğitimi	Paralel Oturum Mobil Robotlar	Paralel Oturum Motor Kontrolü-1
15.00-15.30	Çay-Kahve Arası		
15.30-16.30		Paralel Oturum Bulanık Mantık ve Uygulamaları	Paralel Oturum Motor Kontrolü-2
16.30-17.30	Kapanış Oturumu Ödüllerin Takdimi TOK 2011 Takdimi		

\* Sempozyum programı ile ilgili güncellemeleri bu adresten sık aralıklarla takip etmeniz tavsiye edilir.

## SaA1 Gürbüz Sistemler

21 Eylül Salı, 14.00-15.30, Salon A

Oturum Başkanı: Altuğ İftar

**Control of Switched Uncertain Discrete-time Systems with Time- Varying Delays: Robust  $H_\infty$  Dynamic Output Feedback Design**

*Zhengui Song, Georgi M. Dimirovski Jun Zhao*

**Predictive Control Based Supervisory and Regulatory Control Design for Pusher Reheating Furnaces in Steelworks**

*Goran Stojanovski, Mile Staknovski, Tatjana Kolemisevska, Georgi Dimirovski*

**Zaman Gecikmeli Sistemler için Merkezi ve Merkezi Olmayan Gürbüz Servomekanizma Problemi**

*Altuğ İftar*

**Dayanıklı  $PI^2D^m$  Kontrolör Tasarımı**

*Celaleddin Yeroğlu, Nusret Tan*

**Gecikmeye Bağlı  $H_\infty$  Denetleyici ile Eyleyici Gecikmeli Yapısal Sistemlerin Aktif Titreşim Denetimi**

*Hakan Yazıcı, Rahmi Güçlü, İbrahim B. Küçükdemiral*

## SaB1 Doğrusal Sistemler

21 Eylül Salı, 14.00-15.30, Salon B

Oturum Başkanı: Vasfi Eldem

**Tüm Kutuplu ve Enküçük Evreli, Doğrusal Zamanda Değişmez Sistemlerin Çıkış Regülasyonu**

*Naci Saldı, Ömer Morgül*

**Hamiltonian Sistemlerde Bozucu Bastırma Probleminin Doğrudan Ayrık Tasarım ile Çözümü**

*Yaprak Yalçın, Leyla Gören-Sümer*

**Ters Sarkaç Sisteminin Kesirli Mertebeden  $PD$  Kontrolörü ve  $LQR$  ile İki Aşamalı Kontrolü**

*İlhan Mutlu, Leyla Gören-Sümer*

**$R^3$  ' te İki Modlu Sistemlerin Kararlılığı ve Sabit Doğrultular**

*Vasfi Eldem, Gökhan Şahan*

**Doğrusal Matris Eşitsizliklerinin Yapısal Özellikleri**

*Vasfi Eldem, Şeyhan Şahin*

## SaC1 İnsansız Hava Araçları (Özel Oturum)

21 Eylül Salı, 14.00-15.30, Salon C

Oturum Başkanı: Mustafa Ünel

**İnsansız Helikopter için Model Öngörülü Kontrolcü Tasarımı**

*Semuel Franko, İlker M. Koç, Can Özsoy*

**Döner Kanatlı Quadrotorun Havada Asılı Kalmasını Sağlayan Gürbüz Pozisyon Denetleyici Tasarımı**

*Cevdet Hançer, Kaan T. Öner, Efe Sırımoğlu, Ertuğrul Çetinsoy, Mustafa Ünel*

**Bir Dörtrotor'un Modal İncelemesi**

*Mete Aydemir, Sertaç Köksal, Kutluk Bilge Arıkan, Bülent İrfanoğlu*

**İnsansız Hava Araçları için Kontrol Yüzey Kaybını Dengeleyici ve Yan Rüzgâr Koşullarında Çalışabilen Otomatik Uçuş ve İniş Sistemi Tasarımı**

*Coşku Kasnakoğlu, Ünver Kaynak, Arif Önder Işıkman, Abdullah Giray Yağlıkçı, Fahrettin Koç*

## **SaA2 Doğrusal Olmayan Sistemler**

**21 Eylül Salı, 16.00-17.30, Salon A**

**Oturum Başkanı: Selim Sivrioğlu**

**Doğrusal Olmayan Bazı Sistemlerin SVM'lerle Tanınması**

*Mahmut Yavuzer, Ömer Morgül*

**Doğrusal Olmayan İki Yönlü Denetim Sistemlerinde Gözlemci Tabanlı Zaman Gecikme Telafisi**

*Tuğba Leblebici, Serhat Dikyar, Duruhan Özcelik, Mustafa Ünel, Asif Şabanoviç*

**İlimesi Değişen Ağlarda Ortalama Tabanlı Dağıtık Eşzamanlama ve Sürekli Zaman Analizi**

*Onur Cihan, Mehmet Akar*

**Altı Katlı Bina Modelinin MR Damper Yardımıyla Adaptif Kontrolü**

*Şaban Çetin, Erkan Zergeroğlu, Selim Sivrioğlu, İsmail Yüksek*

## **SaB2 Güç Sistemlerinde Kontrol**

**21 Eylül Salı, 16.00-17.30, Salon B**

**Oturum Başkanı: Şeref Naci Engin**

**Reaktif Güç Kompanzasyon Tesislerinin Uzaktan İzlenmesi ve Kontrolü ile İlgili Bir Uygulama**

*E. Akdeniz, Y. Saykal, C. Ünsalver, E. A. Yağmur, S. Turan*

**Dağıtılmış Enerji Üretim Kaynakları ve Dağıtım Sistemlerinde Gerilime Olan Etkisinin İncelenmesi**

*E. Alptekin Yağmur, Ersen Akdeniz, Yücel Saykal*

**Rüzgâr Türbinlerinde Kontrol Sistemi Modellemesi ve FPGA Temelli Uygulaması**

*K. Atilla Toker, N. Sabit Çetin*

**Değişken Hızlı Değişken Kanat Açılı Rüzgâr Türbin Kontrolü**

*Şevket Akdoğan, Şeref Naci Engin*

**Çıkık Kutuplu Senkron Generatörde Küçük İşaret Kararlılık Analizi**

*Beyda Taşar, Mehmet Özdemir*

## **SaC2 Kayan Kipli Kontrol**

**21 Eylül Salı, 16.00-17.30, Salon C**

**Oturum Başkanı: Bülent Özkan**

**Çokdeğişkenli Sistemlerin Röle ile Kayan Kipli Denetimi**

*Şölen Kumbay Yıldız, Hüseyin Demircioğlu*

**Ayrık-zamanlı Kayma Kipli Kontrolörde Bozucu Gözleyici Kazancının Destek Vektör Makineleri ile Ayarlanması**

*Sezai Tokat, Serdar İplikçi, Lütfi Ulusoy*

**Çapraz Tip Çeviriciler İçin Alternatif Bir Kayan Kipli Denetleyici Formülasyonu**

*Murat Şeker, Erkan Zergeroğlu*

**Değişken Kayma Yüzeyle Kayan Kipli Denetim Yönteminin Elektromekanik Bir Kanat Tahrik Sistemine Uygulanması**

*Bülent Özkan*

## CaA1 Optimal Kontrol

22 Eylül Çarşamba, 11.00-12.30, Salon A

Oturum Başkanı: Muammer Kalyon

**Genetik Algoritma ile Optimal PI-PD Denetleyici Tasarımı**

*İbrahim Kaya, Mustafa Nalbantoğlu, S. Akın Özbek*

**Yüksek Mertebeli Osilasyonlu Sistemlerin Modellenmesinde Parçacık Sürüsü Optimizasyonu Performansının İncelenmesi**

*Aytekin Bağış*

**Bir Otonom Su Altı Aracının Pozisyon ve Yönelim Kontrollerinde Enerji Optimal Kontrol Yönteminin Model Öngörülü Kontrol ile Karşılaştırılması**

*Mehmet Selçuk Arslan, Fatma Yıldız, Naoto Fukushima, Ichiro Hagiwara*

**Karınca Kolonisi Beslenmesi Tabanlı Eniyileme Yöntemi ile Kimyasal Gaz Yoğunluğu Haritalanması**

*Murat Kırtay, Mirbek Turduev, Veysel Gazi, Pedro Sousa, Lino Marques*

## CaB1 Mekatronik Uygulamaları

22 Eylül Çarşamba, 11.00-12.30, Salon B

Oturum Başkanı: Leyla Gören Sümer

**Esnek Birleştirilmiş Sistemlerin Sensörsüz LKR Teknikli Hareket Kontrolü ve Titreşim Bastırımı**

*Gülnehal Çevik, Beşir Çelebi, Berkem Mehmet, İslam S. M. Khalil, Asif Şabanoviç*

**Hidrolik Eyletimli Kanat Yükleme Cihazının Kayan Kipli Denetleyici ile Tork Denetimi**

*Mehmet Uğur Özakalın, Metin U. Salamcı, Bülent Özkan*

**Gezer Köprülü Vinç Sisteminin PBC Tekniği İle Ayrık-Zamanlı Kontrolü**

*Yaprak Yalçın, Salman Kurtulan, Leyla Gören-Sümer*

**Görüntü İşleme Tabanlı Nesne Tespiti Kullanarak Eğik Atış Mekanizmalı Uzaktan Vuruş Sistemi Geliştirilmesi**

*Murat Özdemir, Coşku Kasnakoğlu*

**Beş Eksen Kontrollü Elastik Manyetik Yatak Sisteminin H<sub>∞</sub> Gürbüz Kontrolü**

*Sinan Başaran, Selim Sivrioğlu, Erkan Zergeroğlu, Beytullah Okur*

## CaC1 Raylı Ulaşım Sistemleri

22 Eylül Çarşamba, 11.00-12.30, Salon C

Oturum Başkanı: Mehmet Turan Söylemez

**Raylı Ulaşım Sinyalizasyon Sistemleri İçin Anlaşman Tablosundan Otomatik Anlaşman Algoritması Üreteci**

*Serhat Türk, Arcan Sonat, Ahmet Kuzu, M. Turan Söylemez, Özgür Songüler*

**Demiryolu Anlaşman Sistemlerinde Sinyal Kumandasının Formal Yöntemler ile Tasarımı**

*İlhan Mutlu, Oytun Eriş, Salman Kurtulan, Leyla Gören-Sümer*

**Petri Ağları Kullanılarak Demiryolu Sinyalizasyonu İçin Genel Algoritma Oluşturulması**

*Berkin Birol, M. Turan Söylemez*

**Demiryolu Hemzemin Geçitleri için Hatada-Güvenli Sinyalizasyon ve Anlaşman Tasarımı**

*Uğur Yıldırım, Mustafa S. Durmuş, Aysegül Kurşun, M. Turan Söylemez*

**Demiryolu Sinyalizasyon Sistemi Bileşenlerinin Otomasyon Petri Ağları ile Modellenmesi ve PLC ile Gerçeklenmesi**

*Kadir Akın, Mustafa S. Durmuş, M. Turan Söylemez*

## CaA2 Robotik-1

22 Eylül Çarşamba, 14.00-15.30, Salon A

Oturum Başkanı: Erkan Zergeroğlu

**Yüksek Hassasiyetli Montaj İşlemleri İçin Minyatür Delta Robot Tasarımı, En İyilemesi ve Denetimi**  
*Emrah D. Kunt, İslam S. M. Khalil, Teoman A. Naskali, K. C. Fidan, Asif Şabanoviç*

**Delta Robot Tasarımı ve Simülasyonu**  
*Oğuzhan Ocak, Cüneyt Oysu, Zafer Bingül*

**Türkçeleştirilmiş bir Robot İşletim Yazılımı İle Robot Üzerinde Uygulama Geliştirme**  
*Bora İ. Kumova, Savaş Takan, Uras Tos, Emre Can Geçer, Arzu Aytar*

**Dayanıklı ve Öğrenme Tabanlı Kontrol Yöntemlerinin İki Eklemlili Düzlemsel Bir Robot Üzerinde Uygulaması**  
*Ümit Ali Tektaş, Murat Şeker, Erkan Zergeroğlu*

## CaB2 Modelleme-1

22 Eylül Çarşamba, 14.00-15.30, Salon B

Oturum Başkanı: Hüseyin Canbolat

**Kağıt Endüstrisinde Kullanılan Bobin Kesme Makinalarının İncelenmesi Ve Matematiksel Modellenmesi**  
*Selahattin Dinler, Cahit Akpınar*

**Ters Sarkaç Probleminin Katı Modellemesi ve Matlab/Simmechanics Ortamında Bulanık Sistem Tabanlı Kontrolü**  
*Evrin Aşar, Yaşar Becerikli*

**Taşıt Bisiklet Benzeşiminin Aksiyomatik Tasarımı**  
*Haydar Şahin, Sertan Yıldırım*

**MEMS İvmeölçer Kullanarak Kuvvetli Yer Hareketlerinin Algılanması ve Analizi**  
*Yücel Saykal, Şeref Naci Engin, Ersen Akdeniz, Suat Yıldırım, E. Alptekin Yağmur*

**Parçacık Süzgeci Tabanlı Konumlandırma Yöntemi için Yeni Bir Algılayıcı Modeli**  
*Sezcan Yılmaz, Hilal Ezercan Kayır, Burak Kaleci, Osman Parlaktuna*

**Nemli Tahılda Yapılan Ölçümlerle Kuru Dielektrik Sabitinin Tesbiti ve Hata Analizi**  
*Hüseyin Canbolat*

## CaC2 Paralel Robotlar-1 (Özel Oturum)

22 Eylül Çarşamba, 14.00-15.30, Salon C

Oturum Başkanı: Volkan Patoğlu

**Yüksek Hassasiyetli Stewart Platformunun Kayma Kipli Konum Kontrolü ve Yörünge Takibi**  
*Selçuk Kızır, Zafer Bingül*

**Yüksek Hassasiyetli Stewart Platformunun Kesir Dereceli PID Yöntemiyle Konum Kontrolü ve Yörünge Takibi**  
*Oğuzhan Karahan, Selçuk Kızır, Zafer Bingül*

**6 Serbestlik Dereceli Paralel Mekanizmadaki İleri Kinematik Analiz Yöntemleri**  
*İbrahim Yıldız, Vasfi Emre Ömürlü, Zeynep Ekicioğlu, Alper Güney*

**İmalat Toleransları ve Kusurlarına Sahip Olan Paralel Robotların Yüksek Hassasiyetli Hareket Kontrolü**  
*İslam S. M. Khalil, Edin Golubovic, A. Kamadan ve Asif Şabanoviç*

## CaA3 Robotik-2

22 Eylül Çarşamba, 16.00-17.30, Salon A

Oturum Başkanı: Enver Tatlıcıoğlu

**Farklı Kinematik Modellere Sahip Telerobotik Sistemin Denetlenmesi**

*Enver Tatlıcıoğlu*

**Robot Manipulatörler İçin Kazanç Çizgeleme Yöntemiyle Arızaya Dayanımlı Denetim**

*Tolga Yüksel, Abdullah Sezgin*

**Geribesleme Doğrusallaştırması Yöntemiyle Hareketli Robotlarda Düz Çizgi Takibi**

*Veysel Gazi, Andaç Töre Şamilođlu, A. Buđra Koku*

**Bilişsel Montaj Planlama ve İcra Takibi**

*Kadir Haspalamutgil, Can Palaz, Tansel Uras, Esra Erdem, Volkan Patoğlu*

## CaB3 Modelleme-2

22 Eylül Çarşamba, 16.00-17.30, Salon B

Oturum Başkanı: Hanife Apaydın Özkan

**Dönel Ters Sarkaç Sisteminin Parametrelerinin Deneysel Olarak Belirlenmesi**

*İlhami Yiđit*

**Arabalı Ters Sarkaç Sisteminin Parametrelerinin Deneysel Olarak Belirlenmesi**

*İlhami Yiđit*

**Bir Zamanlandırılmış Petri Ağı Modeli İçin Süreklileştirme Yaklaşımının İncelenmesi**

*Hanife Apaydın Özkan, Aydın Aybar*

**Matris Çeviriciden Beslenen RL Yükünün Benzetimi**

*Gürkan Kavuran, Ahmet Orhan*

**Atama Problemini Kullanan Market Tabanlı Görev Paylaştırma Algoritması**

*Burak Kaleci, Gökhan Kirlik, Osman Parlaktuna, Metin Özkan*

## CaC3 Paralel Robotlar-2 (Özel Oturum)

22 Eylül Çarşamba, 16.00-17.30, Salon C

Oturum Başkanı: Vasfi Emre Ömürlü

**Seri Elastik Eyleyicinin Tasarımı ve Denetimi**

*Ozan Tokatlı, Volkan Patoğlu*

**Paralel Kinematik Yapılı Haptik (Dokunsal) Arayüzün Eniyileştirilmiş Tasarımı, Kontrolü ve Deneysel Nitelendirmesi**

*Alper M. Ergin, Aykut Cihan Satıcı, Volkan Patoğlu*

**Farklı Yapıdaki Stewart Platformlarının Tek Bir Çatı Üzerinden Tasarımı Ve Benzetimi**

*Burak İner, Serdar Küçük, Zafer Bingül*

## **PeA1 Kontrol Uygulamaları**

23 Eylül Perşembe, 11.00-12.30, Salon A

**Oturum Başkanı: Abdulkadir Balıkcı**

**Gözleyici Tabanlı Hata Algılama Metodu Ve Gerçek Zamanlı Deneysel Uygulamaları**

*Alkan Alkaya, İlyas Eker*

**Asılı Sarkaç Konum Kontrolü**

*Saadettin Aksoy, Ahmet Küçük*

**Elektrikli ısıtma fırınlarının aç-kapa ve PID kontrolcülerle kontrolü**

*Onur Arıkan, Yücel Ercan*

**Veri Toplama, Sayısal İşaret İşleme ve Kontrol Uygulamaları İçin Yeni bir Gömülü Sistem: DACES-II**

*M. Emre Gözütok, Tolga Ayav, Nurtürk Harsa*

**SU Mikro Montaj İstasyonu Gerçek Zamanlı Kontrol Mimarisi**

*Teoman A. Naskali, Emrah D. Kunt, İslam S. M. Khalil, Ebubekir Yüksel, Asif Şabanoviç*

## **PeB1 Uçuş Dinamiği ve Kontrolü**

23 Eylül Perşembe, 11.00-12.30, Salon B

**Oturum Başkanı: Kemal Leblebicioğlu**

**Uçak Algılayıcı Arızası Tespiti Ve Denetleyiciler ile Düzeltimi**

*Emre Kıyak, Fikret Çalışkan*

**Hibrit Kontrollü - Dikey Fırlatılan Bir Hava Savunma Füzesinin Dinamiği ve Hızlı Dönüş Manevrası için Otopilot Tasarımı**

*Raziye Tekin, Özgür Ateşoğlu, Kemal Leblebicioğlu*

**Dört Döner Kanatlı Bir Sistemin Doğrusal Hedef Takibi Güdüm Kuralı Kullanılarak Güdüm ve Denetimi**

*Bülent Özkan*

**PVTOL Uçak Sisteminin Doğrudan Lyapunov Yaklaşımı ile Kararlı Kılınması**

*Türker Türker, Haluk Görgün, Galip Cansever*

**İleri Hız Değişiminin Füze Yanal Dinamiğine Etkileri Üzerine Bir İnceleme**

*Koray S. Erer, Raziye Tekin*

**Dört Rotorlu İnsansız Hava Araçlarının Bağ Grafik Yöntemi ile Modellenmesi ve Model Teyidi**

*Ahmet Sağırlı, Ertan Hasköy, Vasfi Emre Ömürlü, M. Nurullah Turgut, İbrahim Yıldız*

## **PeC1 İnsansı Robotlar (Özel Oturum)**

23 Eylül Perşembe, 11.00-12.30, Salon C

**Oturum Başkanı: Kemalettin Erbatur**

**Robot-Destekli Rehabilitasyon Sistemi RehabRoby'nin Pozisyon Kontrolü**

*Fatih Özkul, Duygun Erol Barkana*

**Zıplayarak Yürüyen Hexapod Robotun Dinamik Modeli Ve ANFIS İle Denetimi**

*Servet Soygüder, Hasan Alli*

**İnsansı Robot SURALP İçin Sıfır Moment Noktası Tabanlı Referans Sentezi ile Eğimi Değişen Yüzeylerde Yürüme Kontrolü**

*Utku Seven, Metin Yılmaz, Evrim Taşkıran, Özer Koca, Kemalettin Erbatur*

**Küçük Boy Robot Futbolu İçin Geliştirilen Çoklu Robot Platformu: BRocks 2010**

*Özlem Feyza Varol, Fatih İleri, Huzeyfe Esen, Mehmet Akar, Rıdvan Salih Kuzu, Aytaç Yurdabakan*

## **PeA2 Kontrol Eğitimi**

**23 Eylül Perşembe, 14.00-15.00, Salon A**

**Oturum Başkanı: Aydın Aybar**

**Kontrol Laboratuvarları İçin Gerçek Zamanlı Bir Kontrol Uygulama Deneyi**

*Enes Dayangaç, Deniz Kerimoğlu, Hakkı Ulaş Ünal, Aydın Aybar*

**PIC 16F877 Kullanılarak Kontrol Eğitimi için Flyback DC/DC Dönüştürücü Tasarımı**

*Metin Demirtaş, Süleyman Kavak, Mustafa Taşçı*

**Düşük Maliyetli Sanal Sürücü Simülatörü**

*Cemil Öz, Özgür Çiftçi, M. Alinur Öz*

## **PeB2 Mobil Robotlar**

**23 Eylül Perşembe, 14.00-15.00, Salon B**

**Oturum Başkanı: Metin Özkan**

**Yer Altı Üç Boyutlu Görüntüleme Amaçlı Gezgin Robot Tasarımı ve İmalatı**

*Ahmet Kızıllan, Zafer Bingül, Alexey Vertiy*

**Üç Boyutlu Yeraltı Görüntüleme Amaçlı Gezgin Robotun Konum ve Yörünge Kontrolü**

*Ahmet Kızıllan, Zafer Bingül*

**Çoklu Gezgin Robotlarla Formasyon Tabanlı Nesne Taşıma**

*Alpaslan Yufka, Metin Özkan, Osman Parlaktuna*

## **PeC2 Motor Kontrolü-1**

**23 Eylül Perşembe, 14.00-15.00, Salon C**

**Oturum Başkanı: İsmail Hakkı Altaş**

**DS1104 Kontrolör Kartı ile Gerçek-Zamanlı Olarak Asenkron Motor Modelinin Doğrulanması**

*Murat Barut, Rıdvan Demir, Metin Gökaşan*

**Fırçasız Doğru Akım Motorunun Oransal İntegral ve Bulanık Mantık Denetleyicilerle Hız Kontrolü Karşılaştırılması**

*Ömür Akyazı, M. Şinasi Ayas, İsmail H. Altaş*

**Farklı Kural Tabanlı Bulanık Mantık Denetleyicilerle DA Motorunu Denetlerken Performanslarının Kıyaslanması**

*Hilmi Zenk, İsmail H. Altaş*

## **PeB3 Bulanık Mantık ve Uygulamaları**

**23 Eylül Perşembe, 15.30-16.30, Salon A**

**Oturum Başkanı: İbrahim Eksin**

**Tek Eklemlı Esnek Bağlı Robot Kolunun Modellenmesi, Tasarımı ve Bulanık Mantık ile Kontrolü**  
*İsmail H. Akyüz, Selçuk Kızır, Zafer Bingöl*

**Ölü Zamanlı Sistemlerde Üyelik Fonksiyonlarının Taban Aralığının Ayarlanmasına Dayalı Bulanık Kontrolör Tasarımı**

*Engin Tari, Müjde Güzelkaya, İbrahim Eksin, Engin Yeşil*

**Köprülü Krenlerde Yük Salınımlarının Öz Uyarlamalı Bulanık Mantıklı P-ID Kontrolör ile Azaltılması**  
*C.Oktay Azeloęlu, Ahmet Sağırlı, Hakan Yazıcı, Rahmi Güçlü*

**Bulanık İntegral Tabanlı Rastgele Belirsizlik İçeren Bulanık Sistemler**

*Mehmet Karaköse*

## **PeC3 Motor Kontrolü-2**

**23 Eylül Perşembe, 15.30-16.30, Salon B**

**Oturum Başkanı: Mehmet Karaköse**

**DGM Sinyali Kullanarak Adım Motorunun Güç Kontrolü**

*Alper Bayrak, Burak Çalargün, Çağrı Pala, Barbaros Özdemirel, Enver Tatlıcıoğlu*

**Matris Konverterden Beslenen Senkron Motorun Açık Çevrim V/F Hız Kontrolü**

*Abuzer Çalışkan, Ahmet Orhan*

**Asenkron Motorlarda Arıza Teşhisi için Kaotik Sürü Optimizasyonu Tabanlı Yapay Bağışık Algoritması**

*İlhan Aydın, Mehmet Karaköse, Erhan Akın*